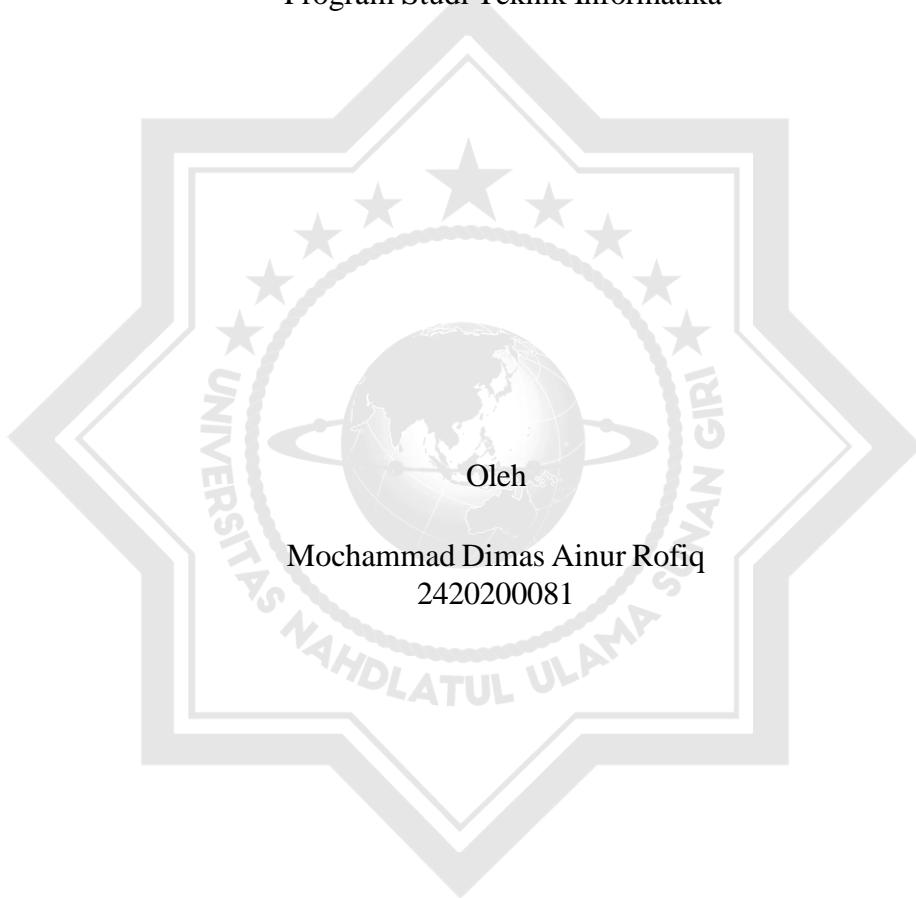


RANCANG BANGUN ROBOT TEMPUR MENGGUNAKAN MIKROKONTROLLER ULTRASONIC DAN WARNA

Skripsi
disusun sebagai salah satu syarat
untuk memperoleh gelar Sarjana Komputer
Program Studi Teknik Informatika



UNUGIRI

**PROGRAM STUDI SISTEM KOMPUTER
FAKULTAS SAINS DAN TEKNOLOGI
UNIVERSITAS NAHDLATUL ULAMA SUNAN GIRI
2024**

HALAMAN PERNYATAAN KEASLIAN

Saya menyatakan bahwa skripsi ini telah melalui cek plagiarisme dan dinyatakan layak serta lolos oleh tim plagiarisme.

Bojonegoro, 25 Juni 2024

Mochamad Nasir Rofiq
2420200081



UNUGIRI

HALAMAN PERSETUJUAN

Nama Mahasiswa : Mochammad Dimas Ainur Rofiq
NIM : 2420200081
Judul : RANCANG BANGUN ROBOT TEMPUR
MENGGUNAKAN MIKROKONTROLLER
ULTRASONIC DAN WARNA

Menyatakan bahwa Mahasiswa tersebut telah di setujui dan memenuhi syarat untuk diajukan dalam Sidang Skripsi.

Bojonegoro, 29 Juni 2024

Pembimbing I

Guru Pujo Dirgantoro, M.Kom.

NIDN. 0722049201

Pembimbing II

Roihatur Rohmah, M.Si.

NIDN. 07260339401

UNUGIRI

HALAMAN PENGESAHAN

Nama : Mochammad Dimas Ainur Rofiq
NIM : 2420200081
Program Studi/Fakultas : Sistem Komputer/Sains dan Teknologi
Judul : Rancang Bangun Robot Tempur Menggunakan Mikrokontroller Ultrasonic Dan Warna

Telah diujikan dalam Sidang Skripsi pada tanggal 06 Juli 2024

Dewan Pengaji
Pengaji I

Rahmat Irsyada, M.Pd.
NIDN 0727029401

Tim Pembimbing
Pembimbing I

Guruh Putro Dirgantoro, M.Kom.
NIDN 0722049201

Pengaji II

Dr. Nurul Huda, M.H.I.
NIDN 2114067801

Pembimbing II

Roihatur Rohmah, M.Si.
NIDN 0726039401

Mengetahui,
Dekan Fakultas Sains dan Teknologi



Muhammad Jauhar Vikri, M.Kom.
NIDN 0712078803

Mengetahui,
Ketua Program Studi



Rahmat Irsyada, M.Pd.
NIDN 0727029401

HALAMAN MOTTO DAN PERSEMBAHAN

MOTTO

- Ingatlah segala urusanmu bahwa allah yang bisa mempermudah
- Jangan pernah lupakan solatmu agar mudah semua alur jalanmu
- Tiada kesuksesan tanpa doa dan adanya kerja keras serta usaha
- Apapun keadaanya jangan lupa kepada orang tua dan minta restunya di setiap langkahmu
- Sesibuk apapun dirimu tetap jangan tinggalkan mengaji
- Kalo udah tercapai semua yang engkau inginkan jangan pernah sompong dan jangan pernah lupa bahwa ada hak disetiap harta yang kau miliki untuk orang lain

PERSEMBAHAN

- Alhamdulliah atas rahmat dan hidayahnya allah SWT dapat terselesaikan dengan baik dan lancar
- Solawat dan salam taklupa dihaturkan kepada baginda nabi Muhammad SAW karna beliau penulis bisa menemui kampus Unugiri dan bisa menyelesaikan skripsi
- Ayah dan ibu berkatmu dan berkat doamu bisa sampai titik ini taklupa pesan yang engkau sampaikan perhatian yang engkau berikan bisa menjadikan motifasi serta hikmah untukku terimakasih ibu dan ayah

UNUGIRI

KATA PENGANTAR

Syukur alhamdulliah penulis panjatkan ke hadirat Allah SWT, karena rahmat dan hidayahnya sehingga penulis dapat menyusun skripsi ini, dan dapat kami selesaikan dengan baik untuk menyusun sripsi ini sebagai tugas akademik yang harus ditempuh dalam rangka menyelesaikan progam studi Sistem Komputer dan Fakultas Sains Dan Teknologi Universitas Nahdlatul Ulama Sunan Giri Bojonegoro.

Penulis menyadari sepenuhnya bahwa di dalam penulisan skripsi ini masih terdapat kekurangan kekurangan, hal ini disebabkan penulis sebagai manusia biasa tidak lepas dari kesalahan dan kekurangan baik itu ditinjau dari segi teknis penulisan maupun dari perhitungan-perhitungan. Oleh karena itu penulis menerima dengan ikhlas dan dengan senang hati segala koreksi serta perbaikan guna penyempurnaan tulisan ini agar kelak dapat bermanfaat.

Skripsi ini dapat terwujud berkat adanya bantuan, support system, arahan, dan bimbingan dari berbagai pihak. Oleh karena itu dengan segala ketulusan dan kerendahan hati, kami mengucapkan terimakasih dan penghargaanyang setinggi-tingginya kepada:

1. Bapak K.M. Jauharul Ma’arif, M.Pd.I. selaku Rektor Universitas Nahdlatul Ulama Sunan Giri Bojonegoro.
2. Bapak Sunu Wahyudhi, M.Pd. Dekan Fakultas Sains dan Teknologi Universitas Nahdlatul Ulama Sunan Giri Bojonegoro.
3. Bapak Rahmat Irsyada, M.Pd. Ketua Program Studi Sistem Komputer Universitas Nahdlatul Ulama Sunan Giri Bojonegoro.Bapak Guruh Putro Dirgantoro, M.Kom. selaku Dosen Pembimbing 1 yang memberikan banyak arahan, bimbingan, inspirasi serta motivasi yang luar biasa, dan juga banyak dukungan dalam penyusunan skripsi.
4. Ibu Roihatur Rohmah, S.Si, M.Si selaku Dosen Pembimbing 2 yang memberikan banyak arahan, bimbingan, dan juga banyak dukungan dalam penyusunan skripsi.
5. Dosen penguji yang telah memberikan bimbingan dan arahan.
6. Dosen-dosen Sistem Komputer yang selama ini telah memberikan banyak sekali ilmu pengetahuan, pengalaman, dan juga memberi dukungan.

7. Teristimewa kepada kedua orang tua saya yang paling berjasa dan saya hormati, yang selalu memberi dukungan yang tiada batasnya, kasih sayang, semangat, selalu memberikan motivasi, doa serta nasehat sehingga penulis mampu menyelesaikan studinya sampai sarjana.
8. Teman-teman seperjuangan Program Studi Sistem Komputer yang memberi motivasi, inspirasi, dan saling membantu baik dalam suka maupun duka selama menempuh pendidikan dan juga seluruh pihak pihak kususnya yang menempuh studi di kampus unugiri yang telah membantu, mendukung dan memberikan doa setulus hati.
9. Juga tidak lupa kepada seseorang yang tak kalah penting kehadirannya Buguru S. Muanisah yang telah menjadi support system dalam penulisan karya tulis ini, menghibur, mendengarkan keluh kesah, dan memberikan semangat selama penyusunan skripsi ini.
10. Terakhir, diri saya sendiri atas segala kerja keras dan semangat sehingga tidak pernah menyerah dan apresiasi sebesar-besarnya karena telah bertanggung jawab untuk menyelesaikan apa yang telah dimulai, serta senantiasa menikmati segala prosesnya yang bisa dibilang tidak mudah dalam mengerjakan tugas akhir skripsi ini.

Bojonegoro, 14 Februari 2024

Mochammad Dimas Ainur Rofiq
NIM 242020081

UNUGIRI

ABSTRACT

M, Dimas A, R. 2024. Design and Development of Combat Robots Using Ultrasonic and Color Microcontrollers. Thesis, Computer Systems Study Program. Faculty of Science and Technology. Nahdlatul Ulama Sunan Giri University. Main Supervisor Guruh Putro Dirgantoro, M.Kom and Assistant Supervisor Roihatur Rohmah M.Si. Technology is an important aspect for humans that influences the progress of a nation in competing to make cards of various types, such as making combat robots (battelbots) based on Arduino Uno and Arduino nano microcontrollers equipped with distance sensor modules, colors, LCD modules as displays. enemy value and the motor driver module as the driving force for the robot, by using R&D Research and Development to collect data and analyze and using the Arduino IDE application to create coding for the combat robot project, the design and construction of this project can run well as expected, with the existence of error When experiencing gaps in the socket, the implication of this research is the development of Arduino Uno and Nano devices with distance sensor modules, color and LCD modules, motor drivers as the way for this fighting robot. This robot can be a solution in implementing or developing Arduino extracurriculars and organizing combat robot events among young people. In conclusion, Arduino Uno and Arduino nano can be applied to combat robots equipped with distance, color, LCD and motor driver sensor modules. This research is proof that it provides good value to young people in the learning process based on remote or automatic combat robots that use Arduino.

Keywords : Combat Robot, Arduino Uno, Arduino Nano, Distance Sensor, Color Sensor, Lcd Module, Motor Driver Module.

ABSTRAK

M.Dimas A.R. 2024. Rancang Bangun Robot Tempur Menggunakan Mikrokontroller Ultrasonic Dan Warna. Skripsi, Progam Studi Sistem Computer. Fakultas Sains Dan Teknologi. Universitas Nahdlatul Ulama Sunan Giri. Pembimbing Utama Guruh Putro Dirgantoro, M.Kom Dan Pembimbing Pendamping Roihatur Rohmah M.Si. teknologi merupakan aspek penting bagi manusia yang mempengaruhi kemajuan suatu bangsa negara dalam berlomba-lomba untuk membuat karya dari berbagai macam jenisnya seperti membuat robot tempur (*battelbots*) yang berbasis mikrokontroller Arduino uno dan Arduino nano dengan dilengkapi modul sensor jarak, warna, modul lcd sebagai tampilan nilai musuh dan modul motor driver sebagai penggerak dari jalanya robot, dengan menggunakan R&D Research and Development untuk pengumpulan data dan menganalisis serta menggunakan aplikasi Arduino IDE untuk membuat koding dari projek robot tempur, pada rancang bangun projek ini dapat berjalan dengan baik sesuai harapan, dengan adanya eror Ketika mengalami kerenggangan pada soket, implikasi dari penelitian ini adalah pengembangan alat Arduino uno dan nano dengan modul sensor jarak, warna dan modul lcd, motor driver sebagai jalanya robot tempur ini. Robot ini dapat menjadi Solusi dalam penerapan atau pengembangan ekstrakulikuler Arduino dan penyelenggara even robot tempur dikalangan anak muda. Kesimpulanya, Arduino uno dan Arduino nano dapat diterapkan di robot tempur dengan dilengkapi modul sensor jarak, warna, lcd dan motor driver. Penelitian ini bukti bahwa memberikan nilai baik kepada anak muda dalam proses belajar yang berbasis robot tempur remot ataupun otomatis yang menggunakan Arduino.

Kata kunci : Robot Tempur, Arduino Uno, Arduino Nano, Sensor Jarak, Sensor Warna, Modul Lcd, Modul Motor Driver

DAFTAR ISI

	Halaman
HALAMAN SAMPUL	i
HALAMAN SAMPUL DALAM.....	ii
HALAMAN PERNYATAAN KEASLIAN	iii
HALAMAN PERSETUJUAN	iv
HALAMAN PENGESAHAN	v
HALAMAN MOTTO DAN PERSEMBAHAN	vi
KATA PENGANTAR	vii
ABSTRACT.....	ix
ABSTRAK.....	x
DAFTAR ISI	xi
DAFTAR TABEL	xiv
DAFTAR BAGAN	xv
DAFTAR GAMBAR	xvi
DAFTAR LAMPIRAN.....	xviii
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang.....	1
1.2 Rumusan Masalah	3
1.3 Tujuan Penelitian	4
1.4 Batasan Penelitian	4
1.5 Manfaat Penelitian.....	4
BAB II KAJIAN PUSTAKA	7
2.1 Teori Penelitian Terkait	7
2.2 Landasan Teori	11
2.2.1 Rancang Bangun.....	11
2.2.2 Mikrokontroller.....	11
2.2.3 Sensor	12
2.2.4 Arduino IDE	13
2.2.5 Fritzing Software	14
2.2.6 H-bridge driver mosfet	15
2.2.7 Dc Motor dan Whels.....	16
2.2.8 Micro Servo	15
2.2.9 LCD Display.....	17

2.2.10 Motor Gear Box GA12 N20	18
2.2.11 Sensor Ultrasonik.....	18
2.2.12 Sensor warna	19
2.2.13 Arduino Uno	20
2.2.14 Kabel Jumper.....	22
BAB III METODE PENELITIAN.....	23
3.1 Gambaran Umum	22
3.2 Metode Pengumpulan Data	22
3.3 Model dan Metode Penelitian Yang di Usulkan	23
3.4 Perencanaan Desain Produk	24
3.5 Alat dan Bahan	24
3.6 Desain Perangkat Keras.....	26
3.7 Validasi Desain	26
3.8 Flowchart Analisis Sistem	31
3.9 Ilustrasi gambar battelbots.....	33
3.10 Rencana Pengujian	34
3.10.1 Uji Black Box	34
3.10.2 Uji Kelayakan	35
BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN	37
4.1 Implementasi	37
4.2 Perangkain komponen dan letak komponen.....	37
4.3 Script koding dan penjelasanya	40
4.3.1 Arduino Uno Sensor Warna Battelbots	40
4.3.2 Arduino Nano Motor Drive Battelbots	45
4.4 Hasil Uji.....	50
4.4.1 Uji Black Box	50
4.4.2 Uji Kelayakan	56
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....	58
5.1 Kesimpulan.....	58
5.2 Analisis dan kelebihan sensor dan motor battelbots	58
5.2.1 Kelebihan Sistem.....	58
5.2.2 Kekurangan Sistem.....	58
5.3 Saran	59
DAFTAR PUSTAKA.....	60



DAFTAR TABEL

Tabel	Halaman
3. 1 Arduino Nano + L298N Motor Drive.....	26
3. 2 Arduino Nano + Micro Servo	27
3. 3 Arduino Nano + HC sr04.....	28
3. 4 Arduino Uno + TCS 34725.....	29
3. 5 Arduino Uno + LCD I2C	30
3. 6 Desain Uji <i>Black Box</i>	34
3. 7 Desain Uji Kelayakan	35
4.1 Uji Coba Sensor Ultrasonik	51
4.2 Nilai dari warna merah	54
4.3 Nilai dari warna hijau	55
4.4 Nilai dari warna biru.....	55
4.5 Hasil Uji Black Box.....	56
4.6 Hasil Uji Kelayakan.....	57

UNUGIRI

DAFTAR BAGAN

Bagan	Halaman
3.1 Metode R&D	24
3.2 Desain perangkat Battelbots	26
3.3 Flowchart Analisis Sistem	31

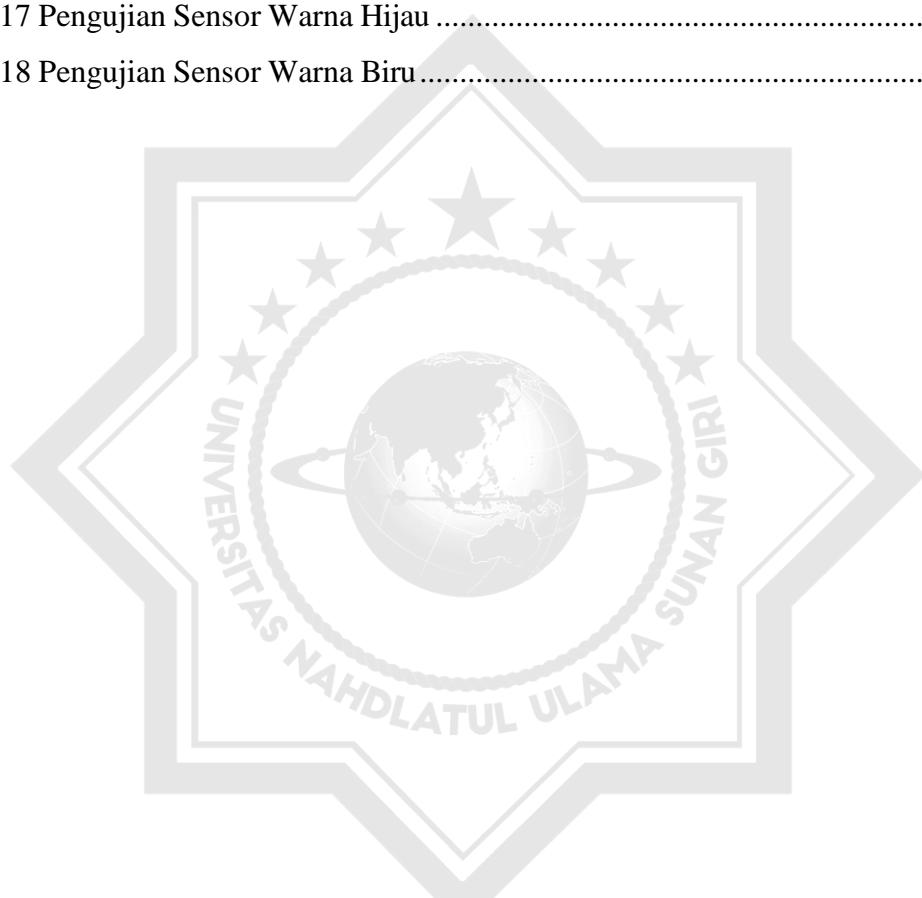


UNUGIRI

DAFTAR GAMBAR

Gambar	Halaman
2.1 Struktural Mikorkontroler.....	11
2.2 Arduino IDE	12
2.3 Fritzing Software	13
2.4 H-bridge driver mosfet	14
2.5 Dc Motor dan Whels.....	15
2.6 Micro Servo	15
2.7 LCD Display.....	16
2.8 Motor Gear Box GA12 N20	17
2.9 Sensor Ultrasonik.....	17
2.10 Sensor Warna.....	18
2. 11 Arduino Uno	19
2. 12 Kabel Jumper.....	21
3.1 Skema Rangkain Dengan Fritzing	25
3.2 Skema Arduino Nano + L298N Motor Drive	27
3.3 Skema Arduino Nano + Micro Servo	28
3.4 Skema Arduino Nano + HC sr04.....	28
3.5 Skema Arduino Uno + TCS 34725.....	29
3.6 Skema Arduino Uno + LCD I2C	30
3.7 Battelbots tampak dari belakang.....	33
3.8 Battelbots tampak dari depan	33
4.1 Pembuatan tampungan senjata air battelbots	37
4.2 Peletakan sensor ultrasonik.....	38
4.3 peletakan sensor warna.....	38
4.4 Peletakan komponen dan modul sensor yang didalam robot	38
4.5 Perakitan robot battelbots	39
4.6 Layar awal lcd (Sistem Komputer).....	42
4.7 Layar lcd (redy) sensor terkoneksi	42
4.8 Layar lcd (error) sensor tidak terkoneksi.....	43
4.9 Tampilan battelbots.....	43
4.10 Layar lcd menampilkan angka warna dari RGB.....	44

4. 11 Pengujian Roda (Motor)	50
4. 12 Pengujian Sensor Ultrasonik.....	51
4. 13 Pengujian LCD Menampilkan Nilai Sensor	52
4. 14 Pengujian Gergaji	52
4. 15 Pengujian Pompa Air.....	53
4. 16 Pengujian Sensor Warna Merah.....	54
4. 17 Pengujian Sensor Warna Hijau	54
4. 18 Pengujian Sensor Warna Biru	55



UNUGIRI

DAFTAR LAMPIRAN

Lampiran	Halaman
1 Sampel uji BLACK BOX	63
2 sampel uji kelayakan.....	65

